

2021年度 先進情報処理メカトロニクスクラスタ 論文題目

- 高分子圧電フィルムを用いた低周波超音波探触子の開発に関する研究
- 運動関節を含むツリータイプシステムの運動表現と構造設計
- ロボット指に搭載可能な波長が異なる複数のLEDを利用した小型近接覚センサの開発
- 3関節8筋の筋骨格ロボットアームにおける剛性楕円体の軸方向制御に関する研究
- 衛星画像と統計的特徴量の深層マルチモーダル統合による台風強度予測の改善
- 移動障害物に対する車輪型移動ロボットの追い越し動作生成に関する研究
- 段差移動可能なPMVを対象とした経路計画の提案
- 複数のRGB-Dセンサと2台のロボットアームによる計測視点数を考慮した全周3次元形状計測法の開発
- HMDを用いたロボットアーム制御による遠隔超音波探傷システムに関する研究
- 平行グリッパによるローラチェーン組付け作業戦略の適用性
- 二次元結合マス・ばね・ダンパ系の波動解析・波動制御
- 屋内物体認識における前処理の影響に関する研究
- 単一の平行グリッパを用いた形状の不確定性にロバストなタイミングベルトの組付け手法
- 深度画像に基づく深層学習アルゴリズムを用いた患者の状態識別に関する研究
- 超音波探傷にスパースモデリングを適用した場合の隣接欠陥検出の検討
- 顔画像を用いた疾患診断のための顔3次元モデルの変形処理に関する研究
- ロボットによる組立作業における部品の操作戦略のモジュール化に関する研究
- 漏洩ラム波の光学的可視化技術を用いた鋼板の欠陥検出に関する研究
- 平行スティック指ハンドによる2nd-order form closure 把持のための部品のアライメントの実現性に関する研究
- スポーツ競技におけるRGB映像を用いた把持物を含めた選手の三次元姿勢推定
- 表面SH波音弾性法の高精度な応力評価に向けた主応力方向特定に関する研究